



Rif. CertPPI20210702-P00-R01

Rapolano Terme, 02/07/2021

Spett.Le
Comando Polizia Provinciale di Pisa
Via G. Malagoli, 12
56124 Pisa

Oggetto:

Sistema di rilevazione delle infrazioni ai limiti massimi di velocità EnVES EVO MVD 1605 installato in Provincia di Pisa sulla S.G.C. FI-PI-LI, Postazione 03 Loc. Montopoli V.D (PI), km 41+100 direzione Firenze-Pisa. CERTIFICAZIONE.

La società EngiNe srl, produttrice dei sistemi di rilevazione delle infrazioni ai limiti massimi di velocità EnVES EVO MVD 1605, titolare per gli stessi del decreto di approvazione rilasciato dal Ministero delle Infrastrutture e dei Trasporti,

CERTIFICA

- 1) Che il sistema denominato EnVES EVO MVD 1605 risulta approvato dal Ministero delle Infrastrutture e dei Trasporti con decreto numero 183 del 01/06/2020.
- 2) Che il sistema specificato in oggetto è composto dai seguenti apparati:

Sensore radar matricola 0x0003248E
- 3) Che gli apparati sono conformi al prototipo depositato presso il Ministero delle Infrastrutture e dei Trasporti.



EngiNe s.r.l.
Sede legale via Vittorio Veneto 15 - 01100 Viterbo
Sedi operative Loc. Sentino Ficaiole snc - 53040 Rapolano Terme (SI)
via Marinella snc - 07046 Montalto Uffugo (CS); via P. Piacenza 11 - 13000 Biella (BI)
C.F./P.I. e numero iscrizione al registro delle imprese di Viterbo: 01106630524 - Codice SDI: KRRI6689
Capitale sociale € 2.500.000,00 interamente versato
tel. +39 0577 704514; fax +39 0577 705521
web: www.engineonline.it; e-mail: info@engineonline.it; e-mail certificata: engine@pec.it

UNI EN ISO 9001:2015
UNI EN ISO 14001:2015
UNI CEI EN ISO/IEC 17001:2017
UNI ISO 45001:2018





Si certifica inoltre che detti apparati risultano installati nel rispetto di tutte le geometrie, prescrizioni ed indicazioni previste nell'apposito manuale e che gli stessi sono conformi:

- ai requisiti essenziali specificati dalla Direttiva 2014/30/UE
- alla Norma Tecnica Armonizzata EN 50293 Ed. 2013

risultando dunque conformi per la marcatura CE.

Tale marchio CE è applicato assieme al numero del Decreto di approvazione ministeriale.

Verifiche e controlli sono stati effettuati in data 25/06/2021.

EngiNe srl non si assume responsabilità a seguito di eventuali manomissioni od uso improprio.



EngiNe s.r.l.
Sede legale via Vittorio Veneto 15 - 01100 Viterbo
Sedi operative Loc. Sentino Fiaiale anc. 53040 Rapolano Terme (SI)
via Marinella anc - 67044 Montalto Uffugo (CS); via F. Piacenza 11 - 13900 Biella (BI)
C.P./P.I. e numero iscrizione al registro delle imprese di Viterbo: 01108630524 - Codice SDI: KRRI1689
Capitale sociale € 2.500.000,00 interamente versato
tel. +39 0577- 704514, fax +39 0577- 705521
web: www.enginonline.it; e-mail: info@enginonline.it, e-mail certificata: engine@pec.it

UNI EN ISO 9001:2015
UNI EN ISO 14001:2015
UNI CEI EN ISO/IEC 27001:2017
UNI ISO 45001:2018





Ministero delle Infrastrutture e dei Trasporti

DIPARTIMENTO PER I TRASPORTI, LA NAVIGAZIONE, GLI AFFARI GENERALI ED IL PERSONALE

Direzione Generale per la Sicurezza Stradale
Il Direttore Generale

VISTO l'art. 45 del decreto legislativo 30 aprile 1992, n. 285 - Nuovo Codice della Strada, e successive modificazioni, che prevede, tra l'altro, l'approvazione o l'omologazione da parte del Ministero delle infrastrutture e dei trasporti dei dispositivi atti all'accertamento ed al rilevamento automatico delle violazioni alle norme di circolazione;

VISTO l'art. 192 del D.P.R. 16 dicembre 1992, n. 495 - Regolamento di esecuzione e di attuazione del nuovo Codice della strada, e successive modificazioni, che disciplina la procedura per conseguire l'approvazione o l'omologazione anche dei dispositivi per l'accertamento e il rilevamento automatico delle violazioni;

VISTO l'art. 142 del decreto legislativo n. 285/1992, e successive modificazioni, che disciplina i limiti di velocità;

VISTO l'art.345 del D.P.R. n. 495/1992, e successive modificazioni, che fissa i requisiti generali delle apparecchiature e mezzi di accertamento della osservanza dei limiti di velocità;

VISTO l'art. 146 del decreto legislativo n. 285/1992, e successive modificazioni, che disciplina le violazioni della segnaletica stradale;

VISTO il D.M. 29 ottobre 1997 recante "Approvazione di prototipi di apparecchiature per l'accertamento dell'osservanza dei limiti di velocità e loro modalità di impiego";

VISTO l'art.201 del decreto legislativo n.285/1992, che disciplina la notificazione delle violazioni e in particolare i casi e le condizioni in cui non è necessaria la contestazione immediata delle violazioni;

VISTO il decreto del Presidente del Consiglio dei Ministri dell'11 febbraio 2014 n. 72 che regola l'organizzazione del Ministero delle infrastrutture e dei trasporti, ai sensi dell'articolo 2 del decreto-legge 6 luglio 2012, n. 95, convertito, con modificazioni, dalla legge 7 agosto 2012, n. 135;

VISTO il D.M. 282, in data 13 giugno 2017, recante "Procedure per l'approvazione dei rilevatori di velocità e per le verifiche periodiche di funzionalità e taratura. Modalità di segnalazione delle postazioni di controllo sulla rete stradale";

VISTO il decreto dirigenziale n.4670, in data 28 luglio 2016, con il quale la società EngiNe S.r.l., con sede legale in Via Vittorio Veneto,15-Viterbo, ha ottenuto l'approvazione di un dispositivo rilevatore delle infrazioni ai limiti massimi di velocità istantanea, anche con riprese frontali con oscuramento del parabrezza anteriore dei veicoli in infrazione, e delle infrazioni al semaforo rosso, denominato "EnVES EVO MVD 1505";

VISTO il decreto dirigenziale n.1550, in data 17 marzo 2017, con il quale la società EngiNe S.r.l. ha ottenuto l'estensione di approvazione del dispositivo "EnVES EVO MVD 1505" ad una versione denominata "EnVES EVO MVD 1605", limitatamente alla funzione di rilevatore di velocità, che si caratterizza per l'introduzione di un sensore di rilevamento della velocità e classificazione dei veicoli con tecnologia radar in sostituzione del precedente laser;

VISTO il decreto dirigenziale n.4020, in data 21 giugno 2017, con il quale la società EngiNe S.r.l. ha ottenuto l'estensione di approvazione del dispositivo "EnVES EVO MVD 1605" ad una versione con nuova telecamera denominata mod. AXIS P1365MKII in sostituzione della versione mod. AXIS P1375 uscita di produzione e l'aggiornamento del manuale di installazione apparati che prevede ulteriori specifiche delle geometrie di installazione;

VISTA la nota in data 13 dicembre 2019, con la quale la società EngiNe S.r.l. ha chiesto l'estensione della approvazione del sistema "EnVES EVO MVD 1605" ad una versione con nuova telecamera denominata mod. AXIS P1375 in sostituzione della versione mod. AXIS P1365MKII uscita di produzione, e l'aggiornamento del "Manuale di installazione apparati "EnVES EVO MVD 1605" che prevede le differenti specifiche tecniche;

VISTA la documentazione tecnica allegata alla domanda;

CONSIDERATO che la modifica apportata, così come dichiarato dalla società Engine S.r.l. e provato dalla documentazione trasmessa, non compromette o modifica il corretto funzionamento dell'apparato essendo anzi migliorativa;

D E C R E T A

Articolo 1 - Approvazione

1. L'approvazione del dispositivo denominato "EnVES EVO MVD 1605" per il rilevamento delle infrazioni ai limiti massimi di velocità, prodotto dalla società EngiNe S.r.l., con sede in Via Vittorio Veneto 15 – Viterbo, di cui al decreto dirigenziale n.1550, in data 17 marzo 2017, è estesa alla nuova configurazione che si caratterizza per l'introduzione di nuova telecamera denominata mod. AXIS P1375 in sostituzione della precedente telecamera mod. AXIS P1365MKII.
2. Restano valide le prescrizioni contenute negli artt.1, 2, 3, 4, 5, 6 e 8 del decreto di approvazione n.1550 del 17 marzo 2017.
3. L'approvazione del dispositivo "EnVES EVO MVD 1605" come rilevatore di infrazioni ai limiti massimi di velocità ha validità ventennale a decorrere dal 28 luglio 2016, data di emissione del decreto n.4670.


Articolo 2 - Installazione ed esercizio

1. Le condizioni d'installazione dei dispositivi "EnVES EVO MVD 1605", che saranno prodotti in base alla presente approvazione, dovranno corrispondere a quanto indicato nel "Manuale di installazione apparati EnVES EVO MVD 1605" (versione 1.2.0 dicembre 2019) conforme alla copia depositata presso questo Ministero che costituisce parte integrante del presente decreto, al fine di evitare modifiche che possano compromettere o alterare la funzionalità del dispositivo approvato.
2. I dispositivi "EnVES EVO MVD 1605" dovranno essere utilizzati in base a quanto indicato nel "Manuale di installazione apparati EnVES EVO MVD 1605" (versione 1.2.0 dicembre 2019).
3. Gli organi di polizia stradale che utilizzano il dispositivo misuratore di velocità "EnVES EVO MVD 1605", sono tenuti a verifiche periodiche di funzionalità e di taratura con cadenza almeno annuale.

Articolo 3 - Produzione e commercializzazione

1. I dispositivi "EnVES EVO MVD 1605", che saranno prodotti e commercializzati in base alla presente approvazione, dovranno essere conformi alla documentazione tecnica ed al prototipo depositati presso questo Ministero e dovranno riportare indelebilmente su ogni esemplare gli estremi del decreto n. 4670 del 28 luglio 2016, del decreto n.1550 del 17 marzo 2017 e del presente decreto, nonché il nome del fabbricante.
2. I sistemi "EnVES EVO MVD 1605", che saranno prodotti in base alla presente approvazione, dovranno essere commercializzati unitamente al "Manuale di installazione apparati EnVES EVO MVD 1605" (versione 1.2.0 dicembre 2019).
3. Non è consentito apportare alcuna modifica al dispositivo "EnVES EVO MVD 1605", in assenza di eventuali specifiche modifiche del presente decreto.

GIOVANNI LANATI
MINISTERO DELLE
INFRASTRUTTURE E
DEI TRASPORTI
30.05.2020
07:59:28 UTC


IL DIRETTORE GENERALE
(Dott. Ing. Giovanni Lanati)

CERTIFICATO DI TARATURA LAT249_20201214_09
Certificate of Calibration LAT249_20201214_09

- data di emissione Date of issue	2020-12-18
- Cliente Customer	EngiNe s.r.l. - Via Vittorio Veneto 15 – 01100 Viterbo (VT)
- Destinatario receiver	EngiNe s.r.l. - Via Vittorio Veneto 15 – 01100 Viterbo (VT)
- richiesta application	A_VEL20180515_01
- in data date	2018-05-15
Si riferisce a Referring to	
- oggetto item	Dispositivo di misura della velocità istantanea di veicoli
- Costruttore Manufacturer	EngiNe s.r.l.
- Modello model	EnVES EVO MVD 1605
- matricola serial number	seniore radar 0x0003248E
- data di ricevimento oggetto date of receipt of item	na
- data delle misure date of measurements	2020-12-14/15
- registro di laboratorio laboratory reference	RLAVE01

Il presente certificato di taratura è emesso in base all'accreditamento LAT N° 249 rilasciato in accordo ai decreti attuativi della legge n. 273/1991 che ha istituito il Sistema Nazionale di Taratura (SNT). ACCREDIA attesta le capacità di misura e di taratura, le competenze metrologiche del Centro e la riferibilità delle tarature eseguite ai campioni nazionali e internazionali delle unità di misura del Sistema Internazionale delle Unità (SI). Questo certificato non può essere riprodotto in modo parziale, salvo espressa autorizzazione scritta da parte del Centro.

This certificate of calibration is issued in compliance with the accreditation LAT N° 249 granted according to decrees connected with Italian law No. 273/1991 which has established the National Calibration System. ACCREDIA attests the calibration and measurement capability, the metrological competence of the Centre and the traceability of calibration results to the national and international standards of the International System of Units (SI).

This certificate may not be partially reproduced, except with the prior written permission of the issuing Centre.

I risultati di misura riportati nel presente Certificato sono stati ottenuti applicando le procedure di taratura citate alla pagina seguente, dove sono specificati anche i campioni o gli strumenti che garantiscono la catena di riferibilità del Centro e i rispettivi certificati di taratura in corso di validità. Essi si riferiscono esclusivamente all'oggetto in taratura e sono validi nel momento e nelle condizioni di taratura, salvo diversamente specificato.

The measurement results reported in this Certificate were obtained following the calibration procedures given in the following page, where the reference standards or instruments are indicated which guarantee the traceability chain of the laboratory, and the related calibration certificates in the course of validity are indicated as well. They relate only to the calibrated item and they are valid for the time and conditions of calibration, unless otherwise specified.

Le incertezze di misura dichiarate in questo documento sono state determinate conformemente alla Guida ISO/IEC 98 e al documento EA-4/02. Solitamente sono espresse come incertezza estesa ottenuta moltiplicando l'incertezza tipo per il fattore di copertura k corrispondente ad un livello di fiducia di circa il 95 %. Normalmente tale fattore k vale 2.

The measurement uncertainties stated in this document have been determined according to the ISO/IEC Guide 98 and to EA-4/02. Usually, they have been estimated as expanded uncertainty obtained multiplying the standard uncertainty by the coverage factor k corresponding to a confidence level of about 95%. Normally, this factor k is 2.

Il Responsabile del Centro
Head of the Centre
Ing. Giuseppe Montalto

Firmato digitalmente con firma elettronica digitale certificata

CERTIFICATO DI TARATURA LAT249_20201214_09
Certificate of Calibration LAT249_20201214_09

1-Descrizione dell'oggetto in taratura

Description of the item to be calibrated

L'oggetto in taratura è un misuratore di velocità istantanea di veicoli del tipo:
- sensore radar

2-Procedure in base alle quali sono state eseguite le tarature

Technical procedures used for calibration performed

La taratura è stata effettuata transitando con veicolo nello spazio di rilevazione dello strumento in taratura e misurando simultaneamente la velocità con il sistema di misura campione del Centro.

I risultati di misura riportati nel presente certificato sono stati ottenuti applicando la procedura PRT015_09

3-Strumenti/campioni che garantiscono la catena della riferibilità del Centro

Instruments or measurement standards which guarantee the traceability chain of the Centre

La catena di riferibilità ha origine dai campioni di prima linea:

matricola PSC01 munito di certificato di taratura n° 258-33292 emesso da

Istituto Federale Nazionale di Metrologia Svizzero Metas

4-Condizioni ambientali

Environmental conditions

- temperatura ambiente a cui è stata eseguita la taratura

min		max	
9,5	C°	16,2	C°

5-Operazioni preliminari eseguite sullo strumento in taratura

Preliminary operation executed on the device in calibration

Sullo strumento in taratura sono state eseguite le seguenti operazioni:

- nessuna operazione di messa a punto

6-Luogo della taratura

Calibration site

La taratura è stata eseguita presso :

Scalea (CS) - Aeroporto di Scalea

7-Ulteriori dettagli e note:

Notes

- Tipologia di verifica di taratura eseguita:

verifica di taratura iniziale (In accordo al capo 2 e 3 del Decreto del Ministero delle Infrastrutture e Trasporti n° 282 del 13 Giugno 2017 pubblicato nella Gazzetta Ufficiale della Repubblica Italiana il 31 Luglio 2017)

- Velocità massima di taratura: 235,80 km/h

- Natura della velocità: Istantanea

- modalità di funzionamento oggetto di taratura :

in avvicinamento e allontanamento

- Risoluzione del dispositivo in taratura: 0,36 km/h

- Allegato al certificato di taratura l'elenco dei transiti composto da n° 2 pagine.

-

Il Responsabile del Centro
Head of the Centre
Ing. Giuseppe Montalto

Firmato digitalmente con firma elettronica digitale certificata

CERTIFICATO DI TARATURA LAT249_20201214_09
Certificate of Calibration LAT249_20201214_09

8- RISULTATI ED INCERTEZZE DI MISURA

Results and uncertainty of measurements

Definizioni:

V_{UUT} = velocità rilevata dallo strumento in taratura
 V_{ref} = velocità rilevata dal riferimento ovvero dallo strumento campione
 S = $(V_{UUT} - V_{REF})$ scarto di velocità assoluto; $(V_{UUT} - V_{REF})/V_{REF}$ scarto di velocità relativo;
 US = Incertezza estesa associata alla stima dello scarto di velocità
 R = (V_{UUT}/V_{REF}) , rapporto di velocità;
 UR = Incertezza estesa associata alla stima del rapporto di velocità;
 S_m = Valore medio degli scarti di velocità
 US_m = Incertezza estesa associata alla stima del valore medio degli scarti di velocità
 R_m = Valore medio dei rapporti di velocità
 UR_m = Incertezza estesa associata alla stima del valore medio dei rapporti di velocità
 LS = Limite massimo sulla singola misura di scarto di velocità
 $LR1$ = Limite minimo sulla singola misura di rapporto di velocità
 $LR2$ = Limite massimo sulla singola misura di rapporto di velocità
 LS_m = Limite massimo sulla media delle misure di scarto di velocità
 $LR1_m$ = Limite minimo sulla media delle misure di rapporto di velocità

8.1 Campo di velocità sotto i 100 km/h

Range of speed below 100 km/h

Valore medio degli scarti di velocità ($V_{UUT} - V_{REF}$):	0,17 km/h
Incertezza estesa associata alla stima dello scarto di velocità	0,31 km/h
Scarto di velocità massimo:	0,48 km/h
Incertezza estesa associata alla stima dello scarto di velocità massimo	0,31 km/h
Scarto di velocità minimo:	-0,06 km/h
Incertezza estesa associata alla stima dello scarto di velocità minimo	0,35 km/h
Numero di misurazioni eseguite:	44

8.2 Campo di velocità oltre 100 km/h

Range of speed above 100 km/h

Valore medio degli scarti di velocità ($V_{UUT} - V_{REF}$) / V_{REF} :	0,20 %
Incertezza estesa associata alla media degli scarti espressa in termini relativi:	0,31 %
Scarto di velocità massimo:	0,73 %
Incertezza estesa associata alla stima dello scarto di velocità massimo	0,31 %
Scarto di velocità minimo:	-0,47 %
Incertezza estesa associata alla stima dello scarto di velocità minimo	0,32 %
Rapporto medio ($V_{UUT} - V_{REF}$) / V_{REF} :	1,002
Incertezza estesa associata alla stima del rapporto medio	0,003
Rapporto massimo:	1,007
Incertezza estesa associata alla stima del rapporto massimo	0,003
Rapporto minimo:	0,995
Incertezza estesa associata alla stima del rapporto minimo	0,003
Numero di misurazioni eseguite:	84

Valutazione di conformità degli errori rilevati:

considerando i risultati e le incertezze sopra riportati ed applicando i criteri della circolare Accredia 4/2019/DT, i valori di misura, nelle condizioni ed al momento di esecuzione della taratura, risultano entro i limiti previsti nel capo 3, punto 3,6 e punto 3,8 - lettera a) del Decreto del Ministero delle Infrastrutture e Trasporti n° 282 del 13 Giugno 2017 pubblicato nella Gazzetta Ufficiale della Repubblica Italiana il 31 Luglio 2017. Ai fini della valutazione di conformità agli errori definiti nel decreto si è tenuto conto dell'incertezza di taratura sia per singolo punto di misura che per i valori medi, nello specifico sono state eseguite le seguenti verifiche:

- verifica degli scarti per ogni singola misura fino a 100 km/h applicando la relazione $[-LS + US \leq S \leq LS - US]$	con esito positivo
- verifica della media delle misure fino a 100 km/h applicando la relazione $[-LS_m + US_m \leq S_m \leq LS_m - US_m]$	con esito positivo
- verifica dei rapporti per ogni singola misura oltre i 100 km/h applicando la relazione $[LR1 + UR \leq R \leq LR2 - UR]$	con esito positivo
- verifica della media delle misure oltre i 100 km/h applicando la relazione $[LR1_m + UR_m \leq R_m \leq LR2_m - UR_m]$	con esito positivo

I valori dei limiti utilizzati in accordo al decreto sono:

$LS = 3$ km/h | $LS_m = 1$ km/h | $LR1 = 0,970$ | $LR2 = 1,030$ | $LR1_m = 0,990$ | $LR2_m = 1,010$

Il Responsabile del Centro
Head of the Centre
Ing. Giuseppe Montalto

Definizioni:

VUUT = velocità rilevata dallo strumento in taratura

Vref = velocità rilevata dal riferimento ovvero dallo strumento campione

S = scarto di velocità (VUUT - Vref)

R = (VUUT/Vref) rapporto di velocità

SDM = modalità con cui è stata eseguita la taratura [avv=rilevamento con veicolo in avvicinamento; all=rilevamento con veicolo in allontanamento; dx = con dispositivo a destra del senso di marcia; sx = con dispositivo a sinistra del senso di marcia; SA : pattuglia in stazionamento veicolo in allontanamento, SC (Stationary Closing) pattuglia in stazionamento veicolo in avvicinamento, MA (Moving Away) pattuglia in movimento e veicolo in allontanamento, MC (Moving Closing) pattuglia in movimento e veicolo in avvicinamento]

#	VUUT [km/h]	Vref [km/h]	S [km/h]	R	SDM
1	32,40	32,35	0,05	n.a.	avv
2	35,28	35,22	0,06	n.a.	avv
3	35,64	35,42	0,23	n.a.	avv
4	36,36	36,33	0,03	n.a.	avv
5	45,00	45,06	-0,06	n.a.	avv
6	45,36	45,13	0,23	n.a.	avv
7	45,36	45,24	0,12	n.a.	avv
8	55,44	55,38	0,06	n.a.	avv
9	55,44	55,33	0,11	n.a.	avv
10	55,80	55,71	0,09	n.a.	avv
11	65,52	65,21	0,31	n.a.	avv
12	65,52	65,26	0,26	n.a.	avv
13	66,24	66,05	0,19	n.a.	avv
14	75,60	75,47	0,13	n.a.	avv
15	75,60	75,37	0,23	n.a.	avv
16	76,68	76,31	0,37	n.a.	avv
17	85,32	85,17	0,15	n.a.	avv
18	85,32	85,04	0,28	n.a.	avv
19	86,76	86,37	0,39	n.a.	avv
20	95,40	95,40	0,00	n.a.	avv
21	95,40	95,21	0,19	n.a.	avv
22	96,12	95,97	0,15	n.a.	avv
23	105,48	105,63	n.a.	0,999	avv
24	105,48	105,20	n.a.	1,003	avv
25	105,48	105,38	n.a.	1,001	avv
26	115,20	115,10	n.a.	1,001	avv
27	115,56	115,34	n.a.	1,002	avv
28	115,92	115,55	n.a.	1,003	avv
29	125,28	124,82	n.a.	1,004	avv
30	125,28	125,03	n.a.	1,002	avv
31	125,28	124,98	n.a.	1,002	avv
32	135,36	135,27	n.a.	1,001	avv
33	135,36	135,27	n.a.	1,001	avv
34	135,36	135,24	n.a.	1,001	avv
35	145,44	145,28	n.a.	1,001	avv
36	145,80	145,60	n.a.	1,001	avv
37	146,16	145,72	n.a.	1,003	avv
38	154,80	154,94	n.a.	0,999	avv

#	VUUT [km/h]	Vref [km/h]	S [km/h]	R	SDM
39	155,52	155,07	n.a.	1,003	avv
40	156,24	156,17	n.a.	1,000	avv
41	165,24	165,02	n.a.	1,001	avv
42	165,24	164,92	n.a.	1,002	avv
43	166,32	165,82	n.a.	1,003	avv
44	174,96	174,70	n.a.	1,001	avv
45	176,76	176,38	n.a.	1,002	avv
46	178,20	177,71	n.a.	1,003	avv
47	184,68	184,36	n.a.	1,002	avv
48	185,04	184,53	n.a.	1,003	avv
49	185,40	184,82	n.a.	1,003	avv
50	195,12	194,40	n.a.	1,004	avv
51	195,48	194,77	n.a.	1,004	avv
52	195,48	194,77	n.a.	1,004	avv
53	205,20	204,76	n.a.	1,002	avv
54	205,56	204,65	n.a.	1,004	avv
55	205,56	204,80	n.a.	1,004	avv
56	214,56	213,90	n.a.	1,003	avv
57	214,92	214,20	n.a.	1,003	avv
58	215,28	214,52	n.a.	1,004	avv
59	225,00	224,43	n.a.	1,003	avv
60	225,00	224,45	n.a.	1,002	avv
61	225,36	224,20	n.a.	1,005	avv
62	234,00	233,20	n.a.	1,003	avv
63	235,44	234,40	n.a.	1,004	avv
64	235,80	235,11	n.a.	1,003	avv
65	30,96	30,70	0,26	n.a.	all
66	35,64	35,47	0,17	n.a.	all
67	35,64	35,46	0,18	n.a.	all
68	36,00	35,78	0,22	n.a.	all
69	45,36	45,32	0,04	n.a.	all
70	45,36	45,40	-0,04	n.a.	all
71	46,08	45,61	0,47	n.a.	all
72	55,08	54,92	0,16	n.a.	all
73	55,44	55,13	0,31	n.a.	all
74	55,80	55,64	0,16	n.a.	all
75	65,52	65,34	0,18	n.a.	all
76	65,52	65,35	0,17	n.a.	all

#	VUUT [km/h]	Vref [km/h]	S [km/h]	R	SDM
77	65,52	65,43	0,09	n.a.	all
78	75,24	75,26	-0,02	n.a.	all
79	75,24	75,23	0,01	n.a.	all
80	75,96	75,61	0,35	n.a.	all
81	85,32	85,32	0,00	n.a.	all
82	85,68	85,51	0,17	n.a.	all
83	86,04	85,56	0,48	n.a.	all
84	95,40	95,38	0,02	n.a.	all
85	95,40	95,13	0,27	n.a.	all
86	95,76	95,51	0,25	n.a.	all
87	105,48	105,41	n.a.	1,001	all
88	105,48	105,35	n.a.	1,001	all
89	106,20	105,43	n.a.	1,007	all
90	114,84	114,95	n.a.	0,999	all
91	115,56	115,20	n.a.	1,003	all
92	115,56	115,32	n.a.	1,002	all
93	124,92	125,03	n.a.	0,999	all
94	125,64	125,35	n.a.	1,002	all
95	126,00	125,53	n.a.	1,004	all
96	135,00	134,76	n.a.	1,002	all
97	135,00	135,00	n.a.	1,000	all
98	135,36	135,47	n.a.	0,999	all
99	144,72	144,36	n.a.	1,002	all
100	145,44	145,02	n.a.	1,003	all
101	145,80	145,18	n.a.	1,004	all
102	154,80	154,65	n.a.	1,001	all
103	155,16	154,95	n.a.	1,001	all
104	155,52	154,72	n.a.	1,005	all
105	164,52	164,53	n.a.	1,000	all
106	164,88	164,71	n.a.	1,001	all
107	165,24	165,03	n.a.	1,001	all
108	174,60	174,34	n.a.	1,001	all
109	174,96	174,63	n.a.	1,002	all
110	174,96	174,95	n.a.	1,000	all
111	184,32	184,31	n.a.	1,000	all
112	184,68	184,55	n.a.	1,001	all
113	185,04	184,72	n.a.	1,002	all
114	194,04	194,57	n.a.	0,997	all

Il Responsabile del Centro
Head of the Centre
Ing. Giuseppe Montalto

Firmato digitalmente con firma elettronica digitale certificata

ALLEGATO ELENCO TRANSITI CERTIFICATO DI TARATURA LAT249_20201214_09

#	VUUT [km/h]	Vref [km/h]	S [km/h]	R	SDM	#	VUUT [km/h]	Vref [km/h]	S [km/h]	R	SDM	#	VUUT [km/h]	Vref [km/h]	S [km/h]	R	SDM
115	194,40	193,73	n.a.	1,003	all	157				n.a.		199			n.a.		
116	194,76	194,28	n.a.	1,002	all	158			n.a.			200					n.a.
117	203,40	203,47	n.a.	1,000	all	159				n.a.		201					n.a.
118	203,76	203,62	n.a.	1,001	all	160			n.a.			202					n.a.
119	204,48	204,08	n.a.	1,002	all	161				n.a.		203					n.a.
120	213,12	214,13	n.a.	0,995	all	162				n.a.		204					n.a.
121	214,20	213,40	n.a.	1,004	all	163				n.a.		205					n.a.
122	214,56	213,89	n.a.	1,003	all	164				n.a.		206			n.a.		
123	224,28	223,78	n.a.	1,002	all	165				n.a.		207					n.a.
124	225,00	224,47	n.a.	1,002	all	166			n.a.			208					n.a.
125	225,36	224,10	n.a.	1,006	all	167				n.a.		209			n.a.		
126	234,36	234,15	n.a.	1,001	all	168			n.a.			210					n.a.
127	234,72	234,19	n.a.	1,002	all	169				n.a.		211					n.a.
128	235,08	234,40	n.a.	1,003	all	170				n.a.		212					n.a.
129			n.a.			171			n.a.			213					n.a.
130			n.a.			172				n.a.		214			n.a.		
131				n.a.		173				n.a.		215			n.a.		
132			n.a.			174				n.a.		216			n.a.		
133			n.a.			175			n.a.			217			n.a.		
134				n.a.		176				n.a.		218			n.a.		
135			n.a.			177				n.a.		219			n.a.		
136				n.a.		178				n.a.		220			n.a.		
137				n.a.		179				n.a.		221			n.a.		
138			n.a.			180				n.a.		222			n.a.		
139				n.a.		181				n.a.		223			n.a.		
140			n.a.			182			n.a.			224			n.a.		
141				n.a.		183				n.a.		225			n.a.		
142			n.a.			184			n.a.			226			n.a.		
143				n.a.		185				n.a.		227			n.a.		
144			n.a.			186				n.a.		228			n.a.		
145				n.a.		187				n.a.		229			n.a.		
146				n.a.		188				n.a.		230			n.a.		
147				n.a.		189			n.a.			231			n.a.		
148				n.a.		190				n.a.		232			n.a.		
149			n.a.			191				n.a.		233			n.a.		
150			n.a.			192				n.a.		234			n.a.		
151			n.a.			193				n.a.		235			n.a.		
152			n.a.			194			n.a.			236			n.a.		
153				n.a.		195				n.a.		237			n.a.		
154				n.a.		196				n.a.		238			n.a.		
155			n.a.			197				n.a.		239			n.a.		
156			n.a.			198				n.a.		240			n.a.		
												241			n.a.		
												242			n.a.		



PROVINCIA DI PISA

POLIZIA PROVINCIALE

VERBALE di VERIFICA della FUNZIONALITA
ai sensi del Decreto del Ministro delle Infrastrutture e dei Trasporti
n. 282 del 13 giugno 2017

L'anno 2021 il giorno 25 del mese di GIUGNO in località MONTOPOLI DIR PI (POSTO 3)
al Km 41+100 della strada 566 FI-PI-LI nel Comune di MONTOPOLI V.A.
Provincia di PISA il sottoscritto CALAMAI F.
in forza Comando in intestazione, ha/hanno effettuato le prove per la verifica
INIZIALE/PERIODICA di funzionalità del dispositivo ENVEL EVO MVB 1605
CPU AKO 804H matricola rilevatore n. 080003248E
approvato con:

- decreto 183 del 01/06/20
- decreto 1550 del 17/03/17
- decreto 4670 del 22/07/16

A tal fine, ai sensi e per gli effetti previsti dal capo 5 del decreto del Ministro delle Infrastrutture e dei Trasporti in intestazione, recante disposizioni per le "verifiche iniziali e periodiche di funzionalità e di taratura delle apparecchiature impiegate nell'accertamento delle violazioni dei limiti massimi di velocità".

DICHIARANO

- di aver preso visione del certificato di taratura n. LAT 249 - 20201214 - 09 del 19/12/20 relativo al dispositivo in epigrafe;
- di aver verificato che il dispositivo è installato secondo le indicazioni fornite dal costruttore e prescritte nel manuale d'uso e manutenzione, ovvero di aver verificato la corretta installazione del dispositivo secondo le indicazioni fornite dal costruttore e prescritte nel manuale d'uso e manutenzione;
- di aver verificato che il dispositivo e le iscrizioni regolamentari risultano presenti ed integri;
- (eventuali, ove presenti, ...) di aver verificato che i sigilli sono integri e correttamente collocati;
- di aver effettuato le operazioni di diagnosi prescritte nel manuale d'uso e manutenzione prima di iniziare i rilevamenti di velocità;
- (solo per i dispositivi con funzionamento automatico) di aver impostato, ai fini del rilevamento della velocità durante la verifica, il limite di velocità misurata in modo che il rilevamento fosse compiuto su tutti i veicoli in transito sulla strada;

di aver iniziato le misure della velocità alle ore...11:58..... e di averle terminate alle ore...12:00....;

che, nell'intervallo di tempo in cui è stato utilizzato il dispositivo, sono stati svolti n...28.....(1) rilevamenti di velocità dei veicoli in transito.

A seguito delle prove effettuate e dei rilevamenti della velocità svolti

SI DA ATTO CHE

il dispositivo sopraindicato:

- ha attribuito la misura effettuata a n. ...28..... veicoli pari al ...100...% di quelli oggetto di rilevamento fotografico;
- (se il dispositivo è dotato di fotocamera/videocamera) ha acquisito correttamente n. ...28..... immagini pari al ...100...% dei veicoli oggetto di rilevamento;
- (se il dispositivo è dotato della relativa funzione) ha riconosciuto correttamente le targhe di n...28..... veicoli rilevati, pari al ...100...% di quelli oggetti di rilevamento;
- (solo se il dispositivo è dotato della relativa funzione) ha classificato correttamente n...28..... veicoli in classi/macro-classi, pari al 100...% di quelli oggetto di rilevamento;

Ai sensi del Capo 5 del decreto del Ministro delle Infrastrutture e dei trasporti n. 282 del 13 giugno 2017,


SI ATTESTA

che il dispositivo sopraindicato funziona correttamente e che lo stesso, durante l'effettuazione delle prove indicate, non ha fornito indicazioni palesemente errate ovvero indicazioni difformi da quanto prescritto dal punto 5.6 dell'allegato al decreto del Ministro delle Infrastrutture e dei trasporti n. 282 del 13 giugno 2017.

Ha assistito alle operazioni in interesse il sig. ING NICOLA GRASSI, in qualità di tecnico della ditta costruttrice delle apparecchiature sottoposte a verifica.

Fatto, letto, confermato e sottoscritto in data...25/06/21

Il/I verbalizzante/i

..........

(1) Ai sensi del punto 5.5 dell'allegato al decreto del Ministro delle Infrastrutture e dei trasporti n. 282 del 13/06/17..... il numero totale dei rilevamenti deve essere almeno di 20.